

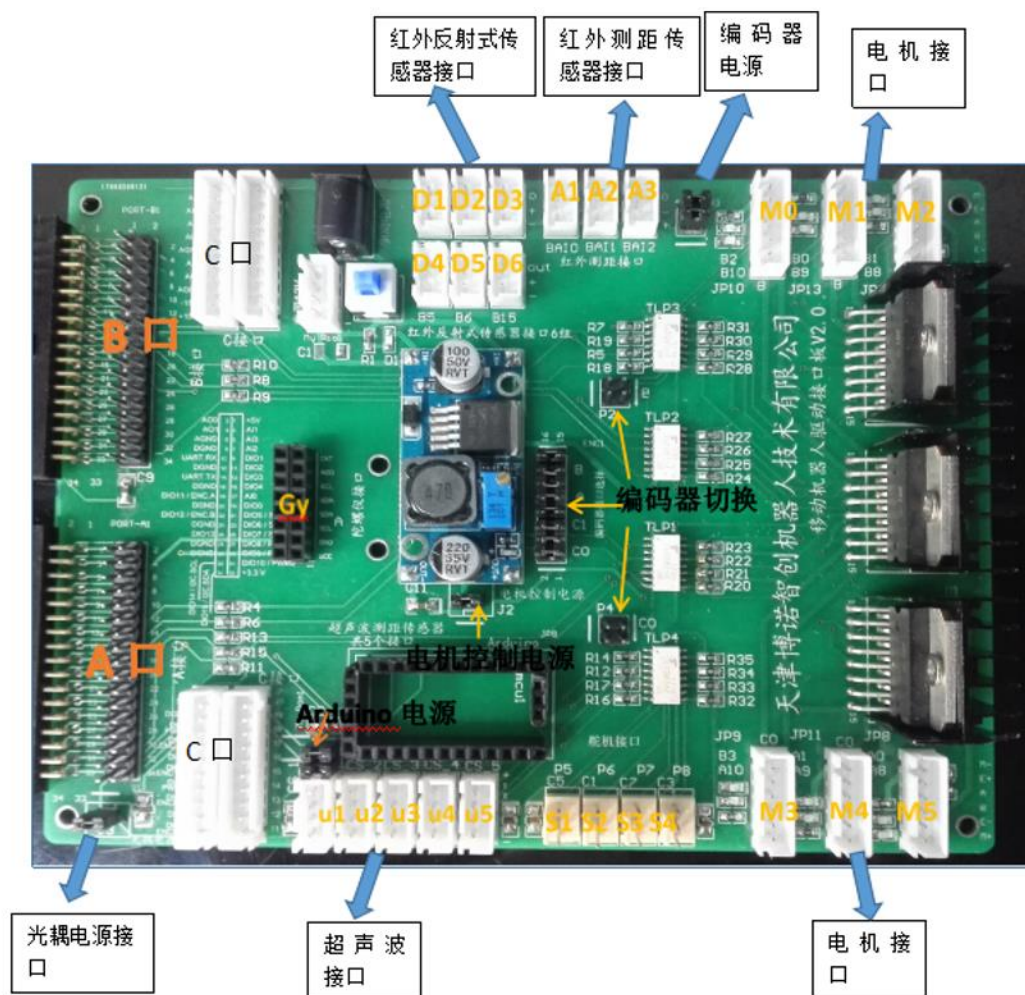
第 44 届世界技能大赛 移动机器人项目训练平台

myRIO 驱动板 使用说明书

天津博诺智创机器人技术有限公司

Tianjin Bonuo Intelligent Creative Robotics Technology Co., Ltd.

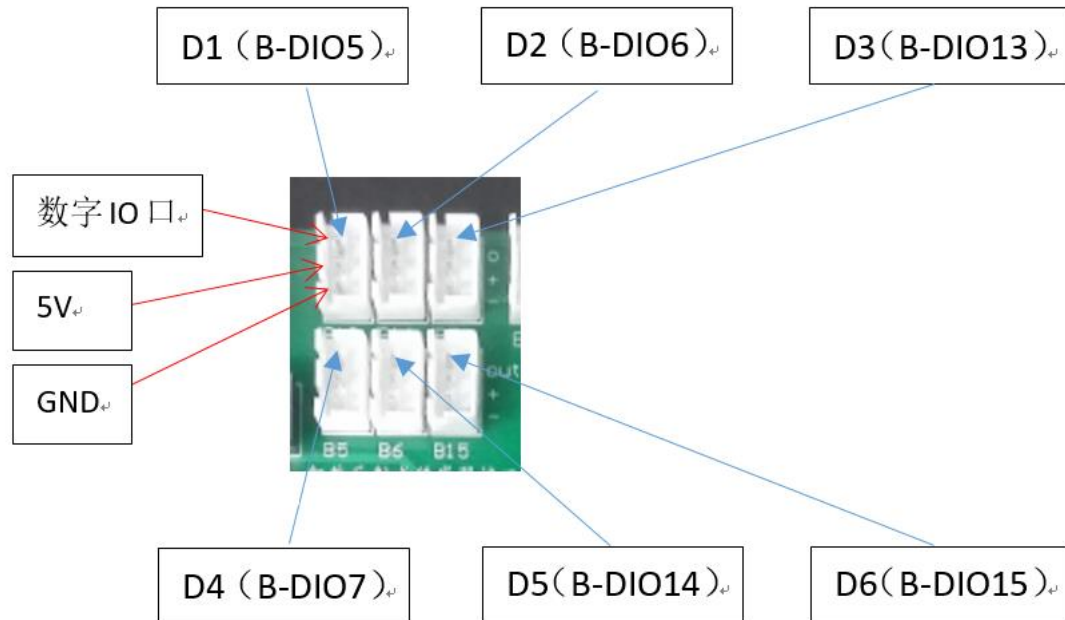
1、整板接口介绍



2、红外反射式传感器接口：

D1 (B-DIO5)、D2 (B-DIO6)、 D3 (B-DIO13)

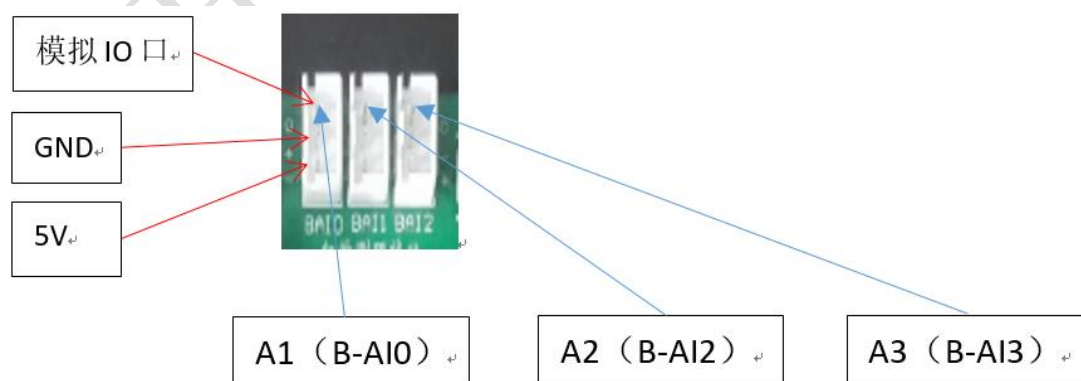
D4 (B-DIO7)、D5 (B-DIO14)、D6 (B-DIO15)



3、红外测距传感器接口：

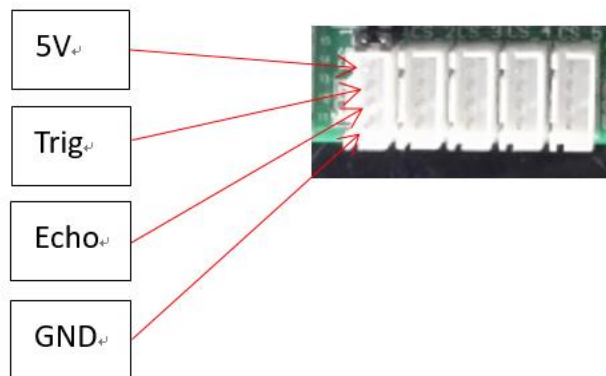
适用于灰度传感器、红外测距传感器

A1 (B-AI0)、A2 (B-AI2)、A3 (B-AI3)



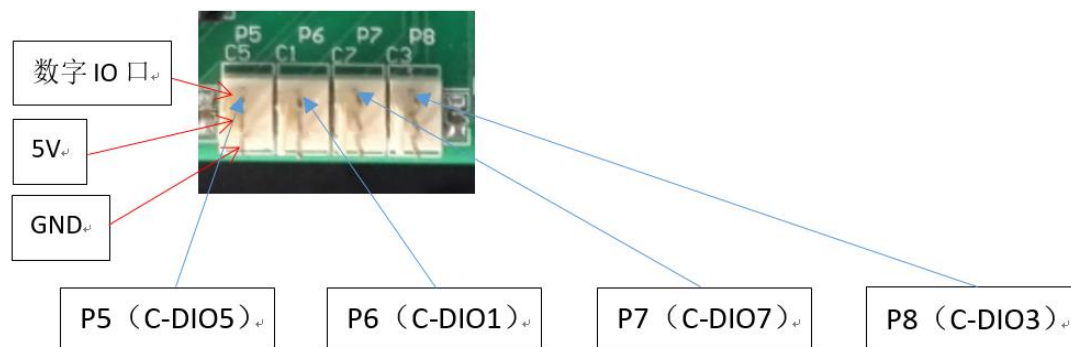
4、超声波传感器接口：

u1-u5 超声波测得距离值 myRIO 通过 arduino 串口直接读取



5、舵机接口：

P5 (C-DIO5)、P6 (C-DIO1)、P7 (C-DIO7)、P8 (C-DIO3)



6、电机接口：

M0 (JP10): B-DIO2、B-DIO10 (B-PWM2)

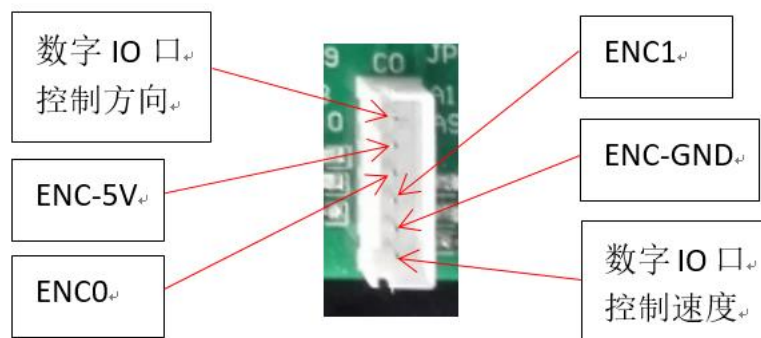
M1 (JP13): B-DIO0、B-DIO9 (B-PWM1)

M2 (JP12): B-DIO1、B-DIO8 (B-PWM0)

M3 (JP9): B-DIO3、A-DIO10 (A-PWM2)

M4 (JP11): A-DIO1、A-DIO9 (A-PWM1)

M5 (JP8): A-DIO0、A-DIO8 (A-PWM0)



7、陀螺仪接口：



8、编码器选择接口：

myRIO 只有 4 个编码器接口，用跳线帽来选择编码器。

